

Robotino átszerelési útmutató

Feladat:

Tegyük a Robotino-t alkalmassá hálózati kábellel történő kommunikációra. Ehhez a burkolat alatt elhelyezkedő AccessPoint-ot (továbbiakban AP) ki kell szerelnünk és a Robotino-n kívül elhelyezett hálózati csatlakozóhoz kell kötnünk.

Az átszerelés lépéseit fotókkal illusztráljuk. Kérjük a lépéseket először figyelmesen átnézni, majd az alapvető érintésvédelmi és balesetvédelmi előírásokat betartva végrehajtani a feladatot. Célunk, hogy a hallgatók megismerkedjenek a Robotino belső felépítésével.

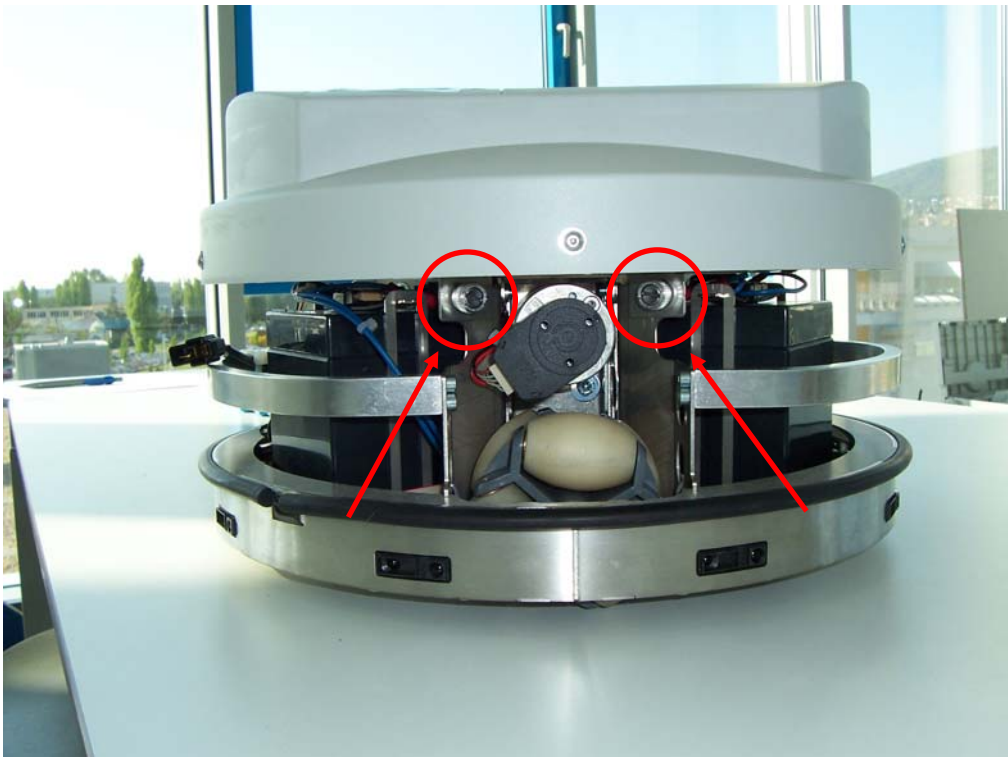
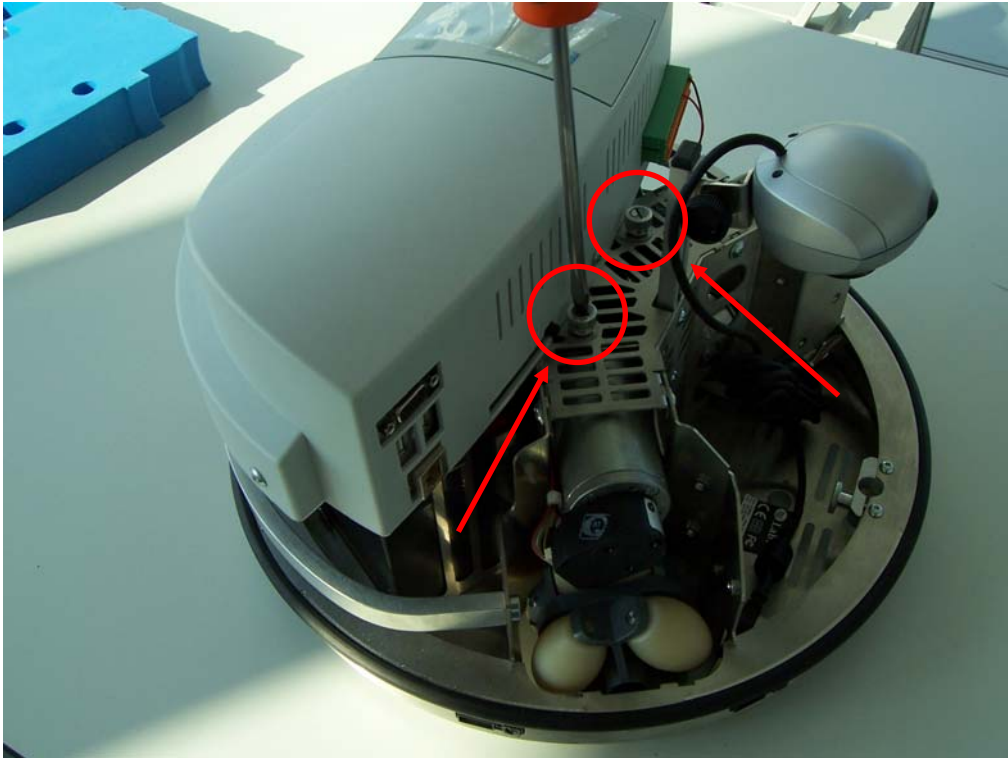
A leírás talán „szájbarágósra” sikerült, de fontosnak tartottuk ezt a félreértések elkerülése érdekében. Ne feledjük, hogy a Robotino drága berendezés!

1. lépés

Kapcsoljuk ki a Robotino-t és húzzuk ki az USB kamerát az előlapból!

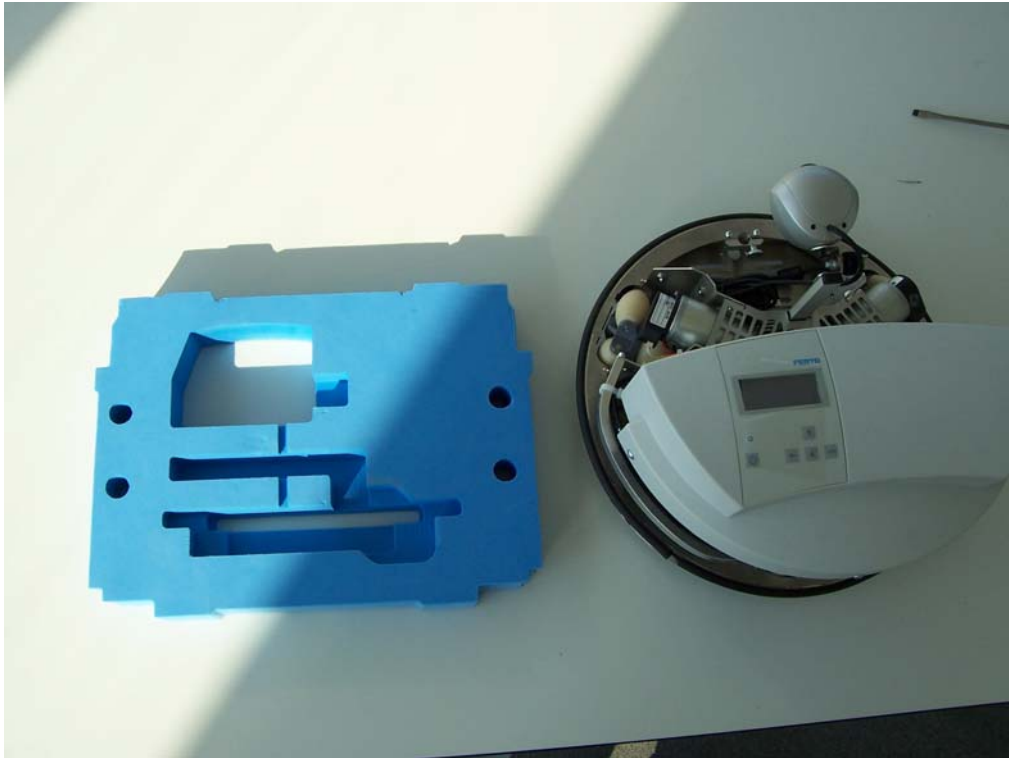


2. lépés
Oldjuk a vezérlőt tartalmazó burkolat csavarjait.



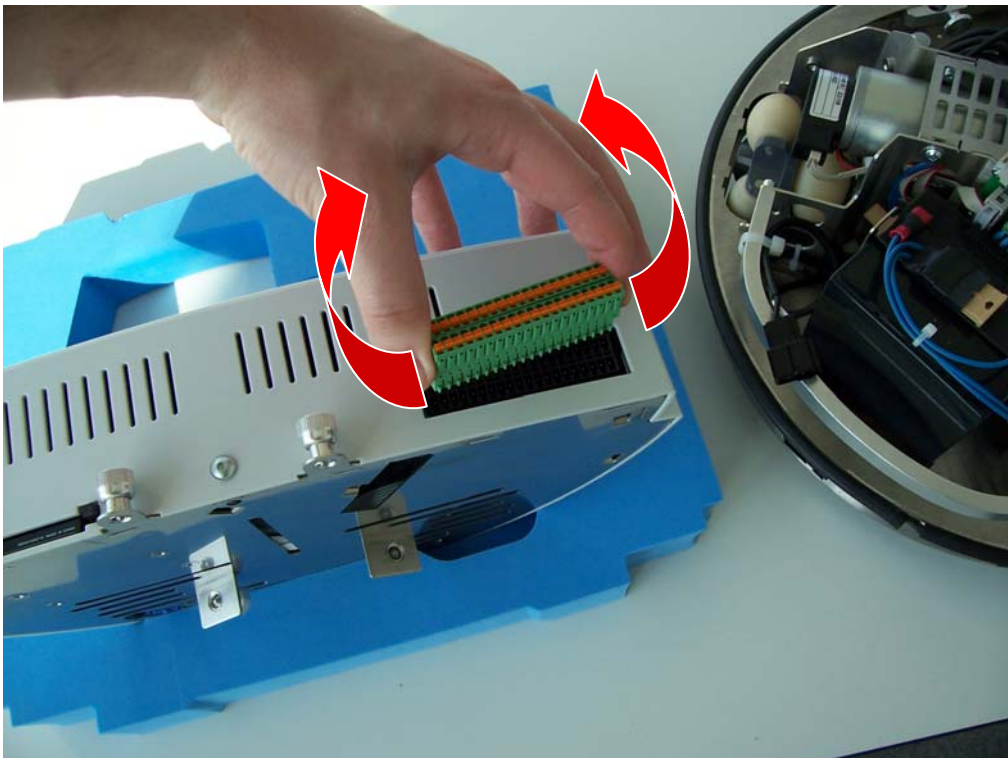
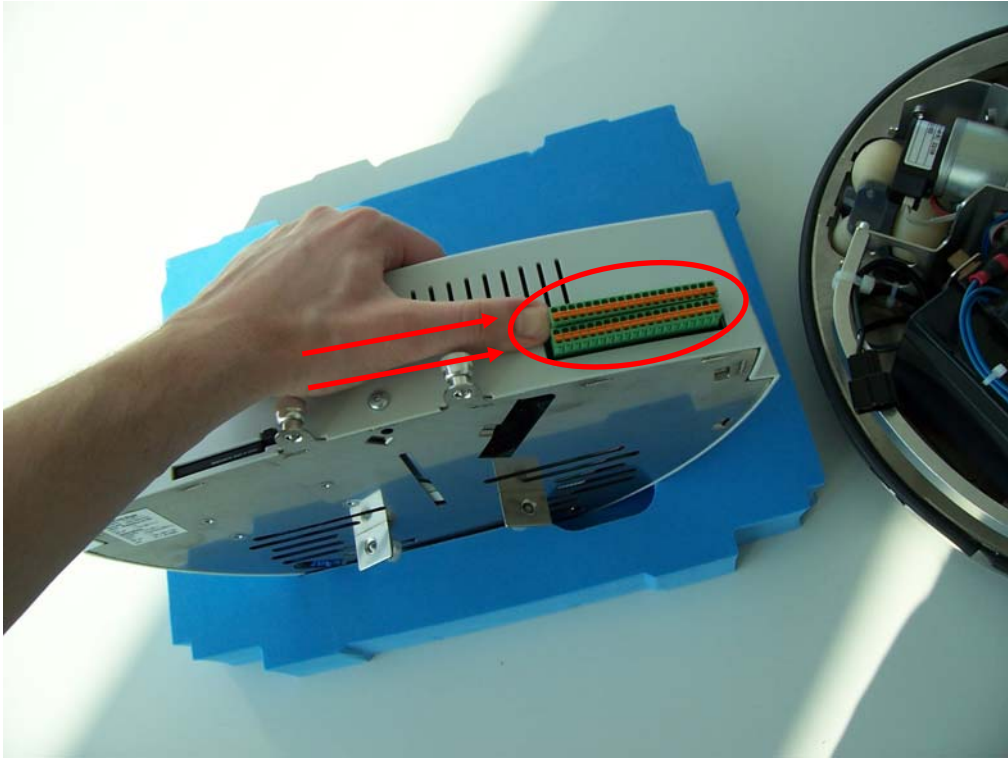
3. lépés

Helyezzük az asztalra a robot dobozában található szivacs kitöltő anyagot.

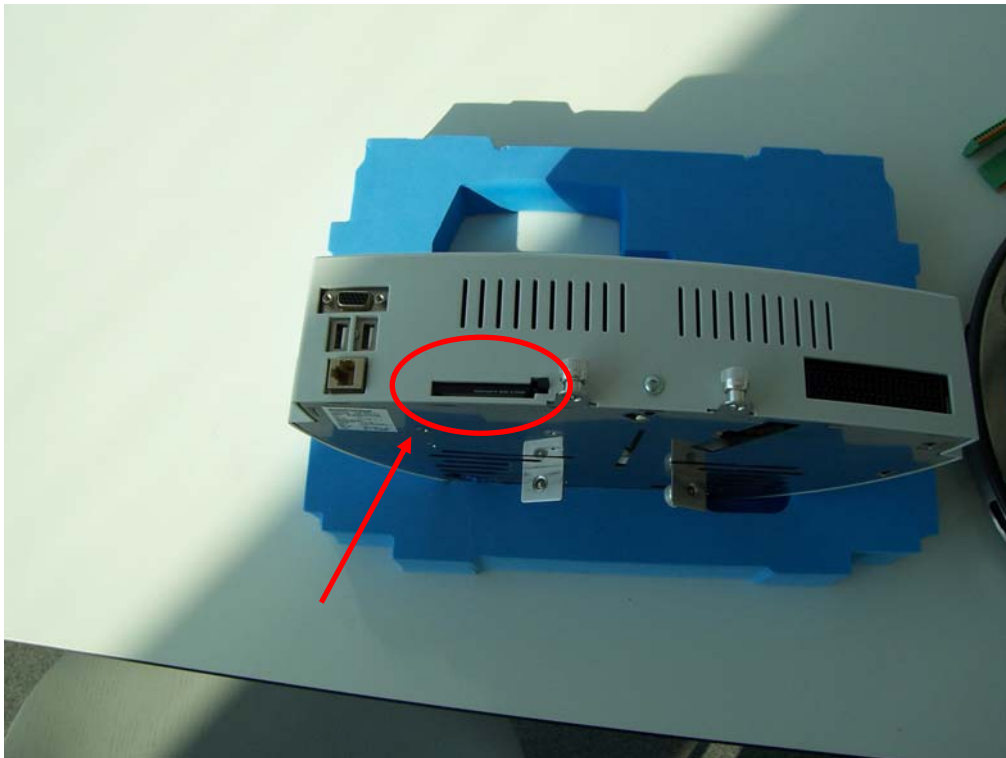


4. lépés

Helyezzük rá vezérlőegységet, majd vegyük ki a sorkapocsléceket. Célszerű először oldalirányú erőt kifejteni, majd billegő mozdulatokkal kiemelni a modulokat.

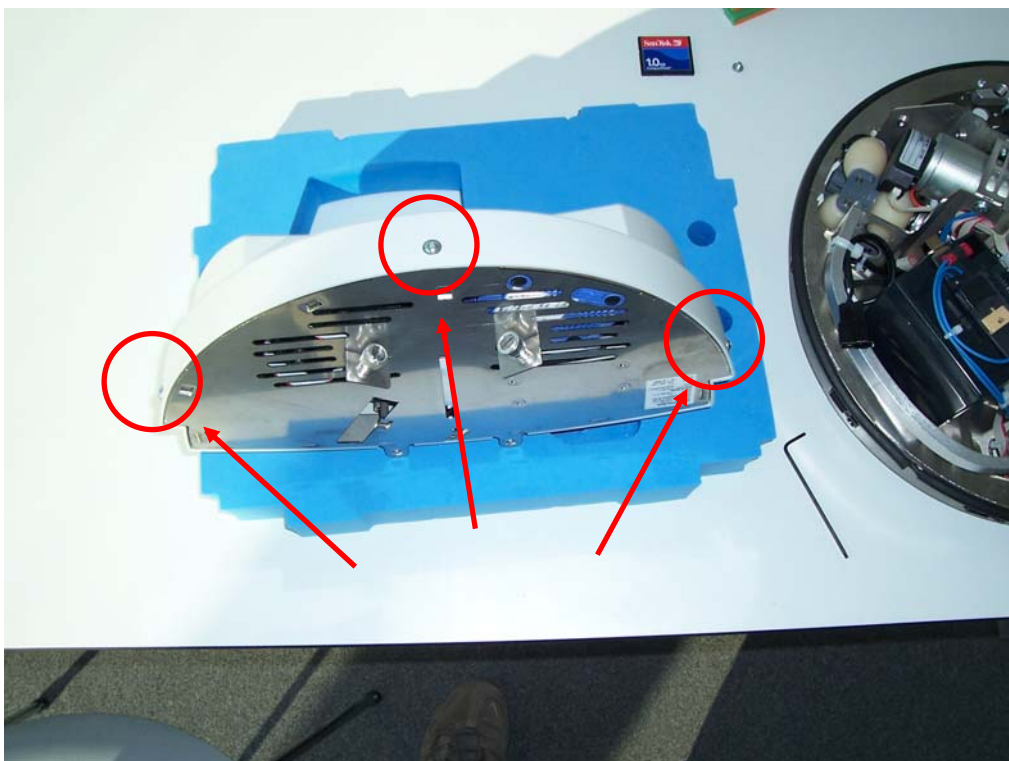
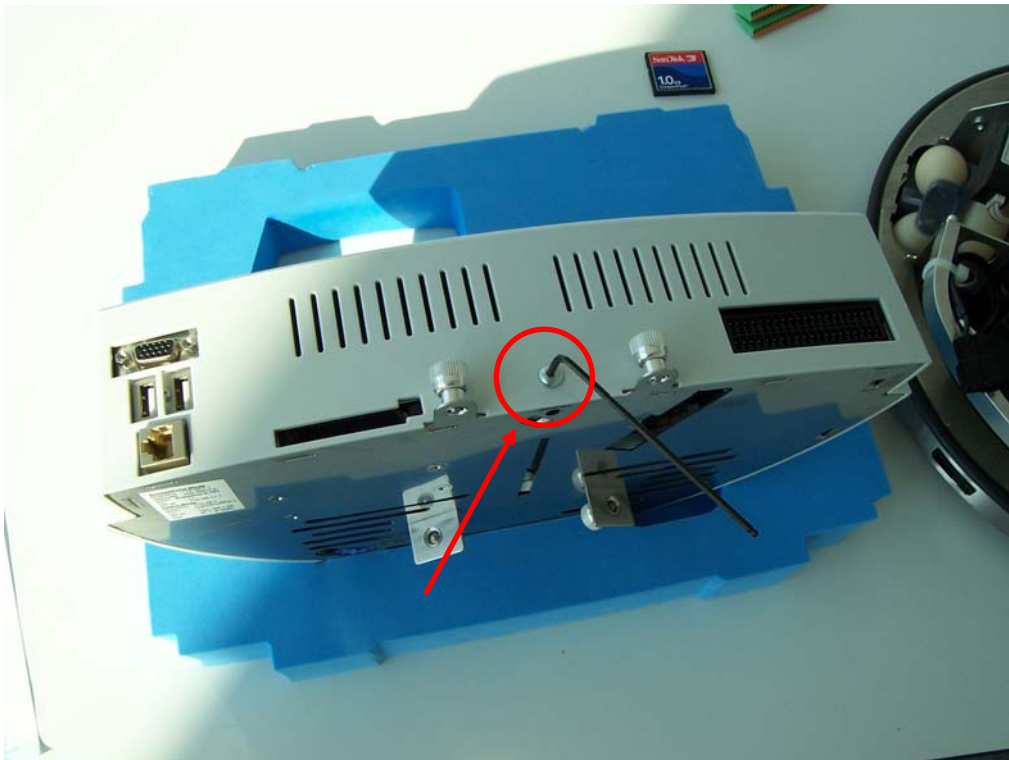


7. lépés
Emeljük ki a CF kártyát.



8. lépés

Vegyük ki a burkolat oldalán található belső kulcsnyílású csavarokat.

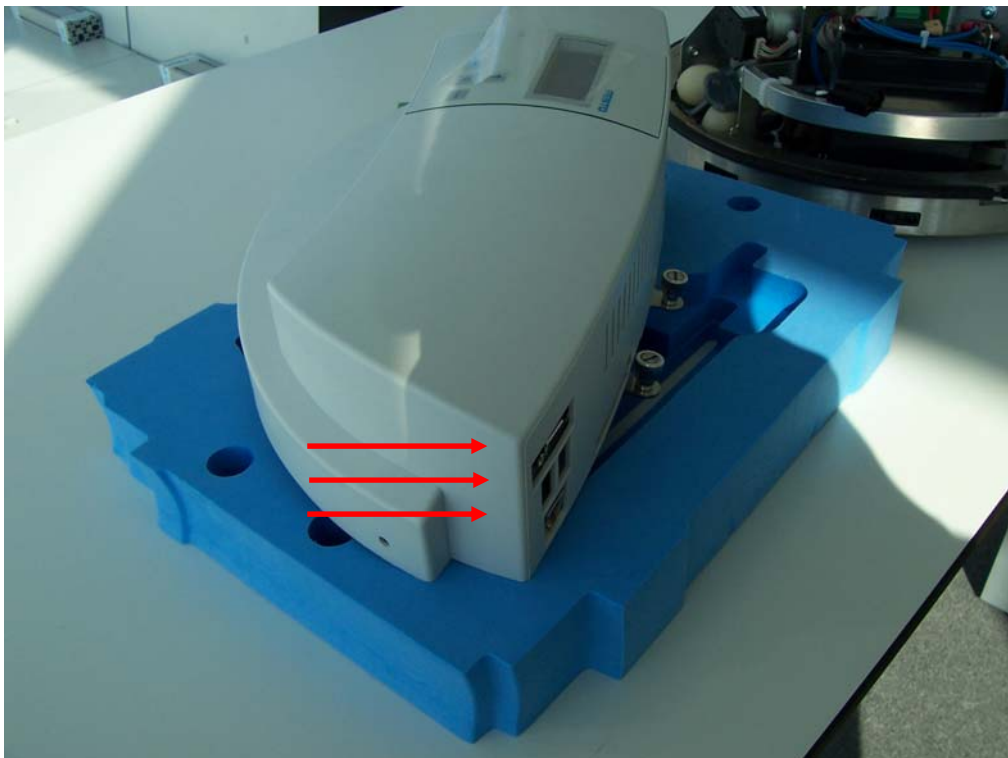


9. lépés

Óvatosan emeljük le a burkolatot. Fokozottan ügyeljünk arra, hogy a hálózati csatlakozónál a burkolat akadni fog.



A burkolatot kissé oldalra kibillentve leemelhetjük az alaplapról.



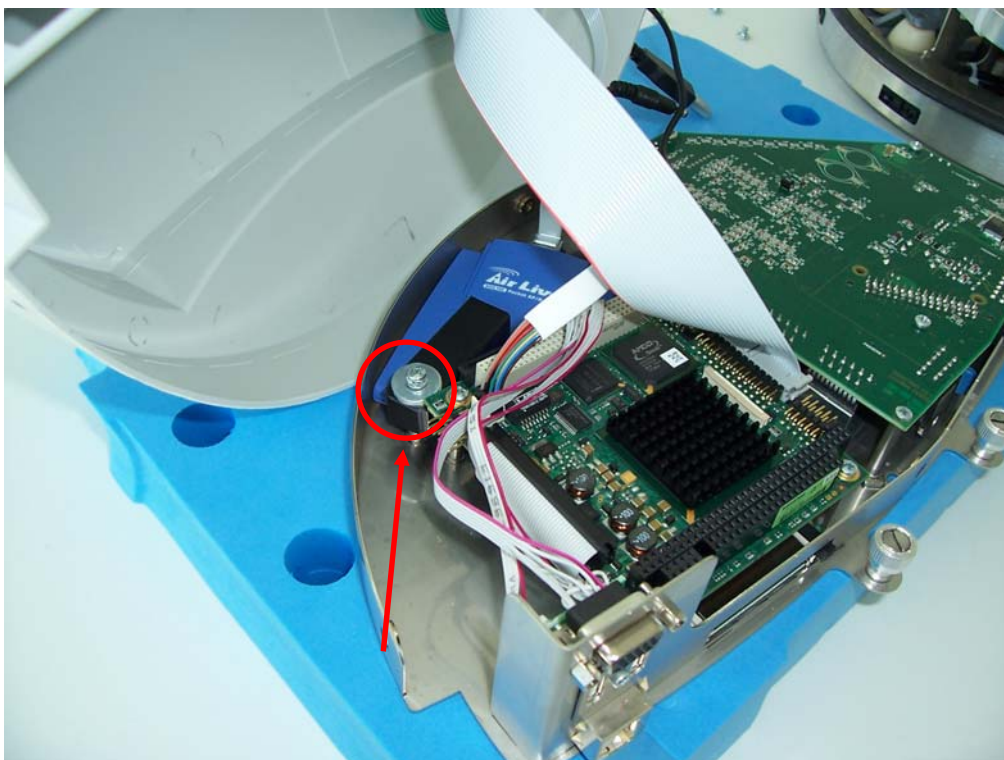
10.lépés

Szabadítsuk ki a szaggatott vonallal jelölt AP-t. Húzzuk le az USB tápkábelt.

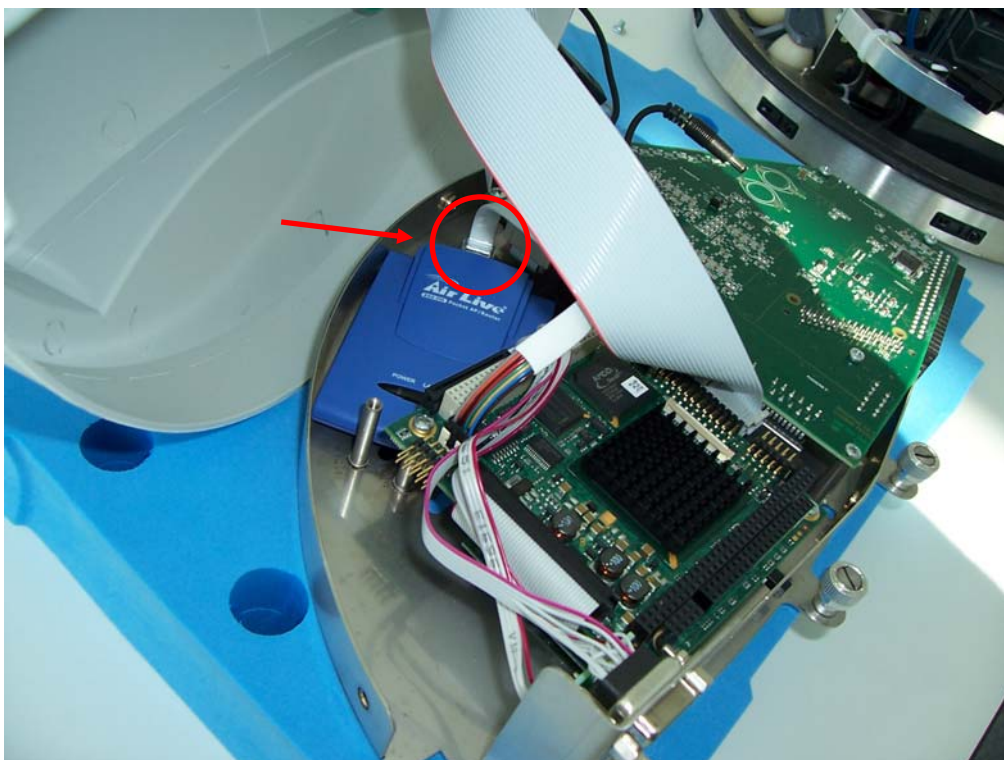


11.lépés

Szereljük ki az AP lezszorító konzolt.

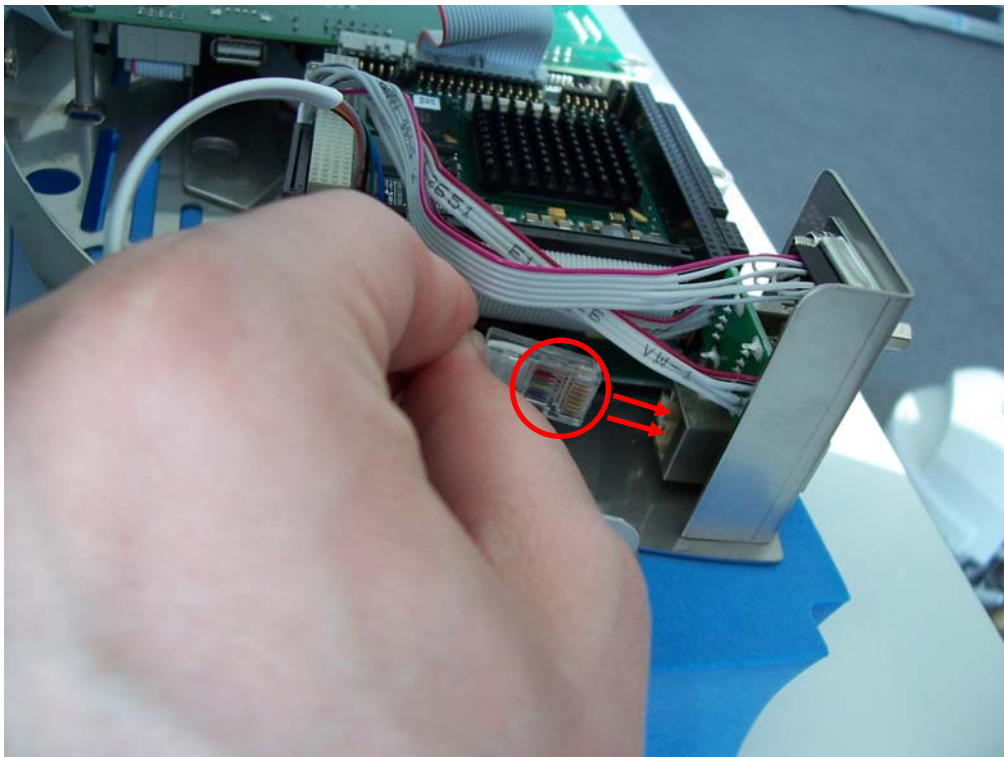
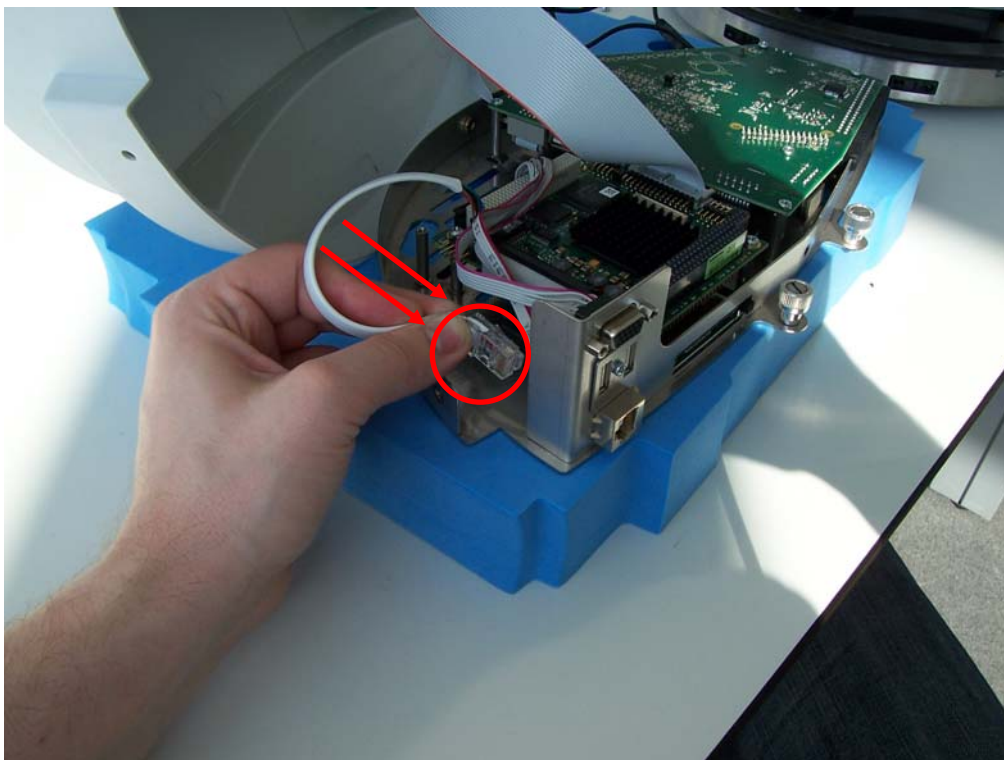


12. lépés
Emeljük ki az AP-t, húzzuk ki az UTP kábelt.



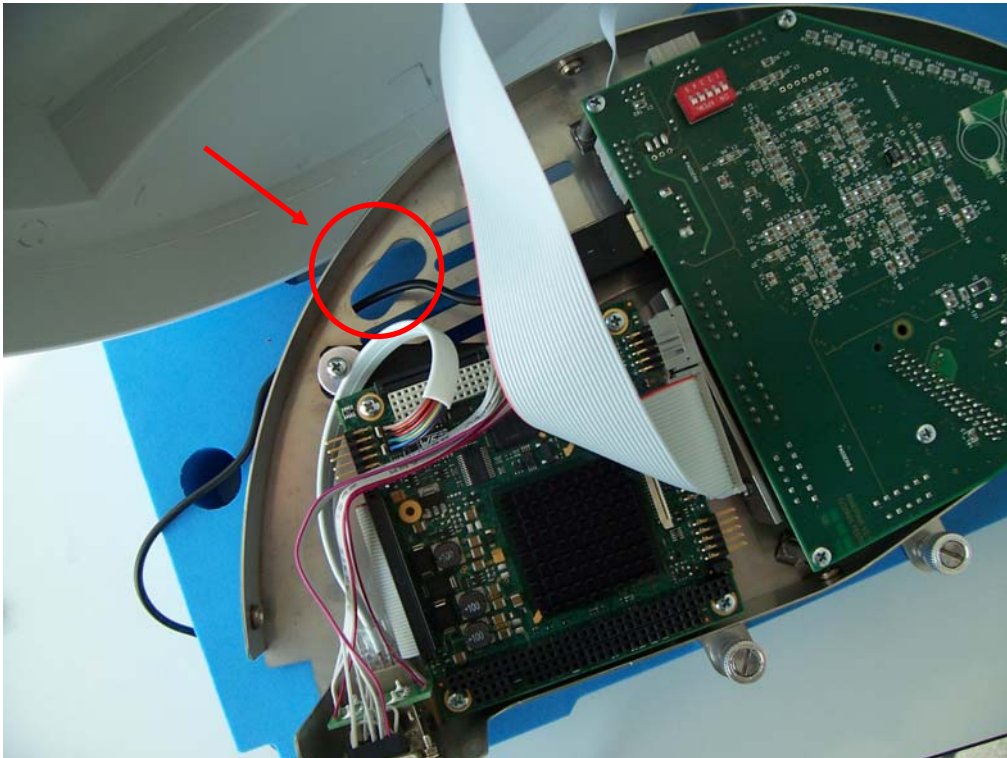
13.lépés

Csatlakoztassuk az AP-ról lehúzott UTP kábelt az előlapi UTP csatlakozó belső részéhez.



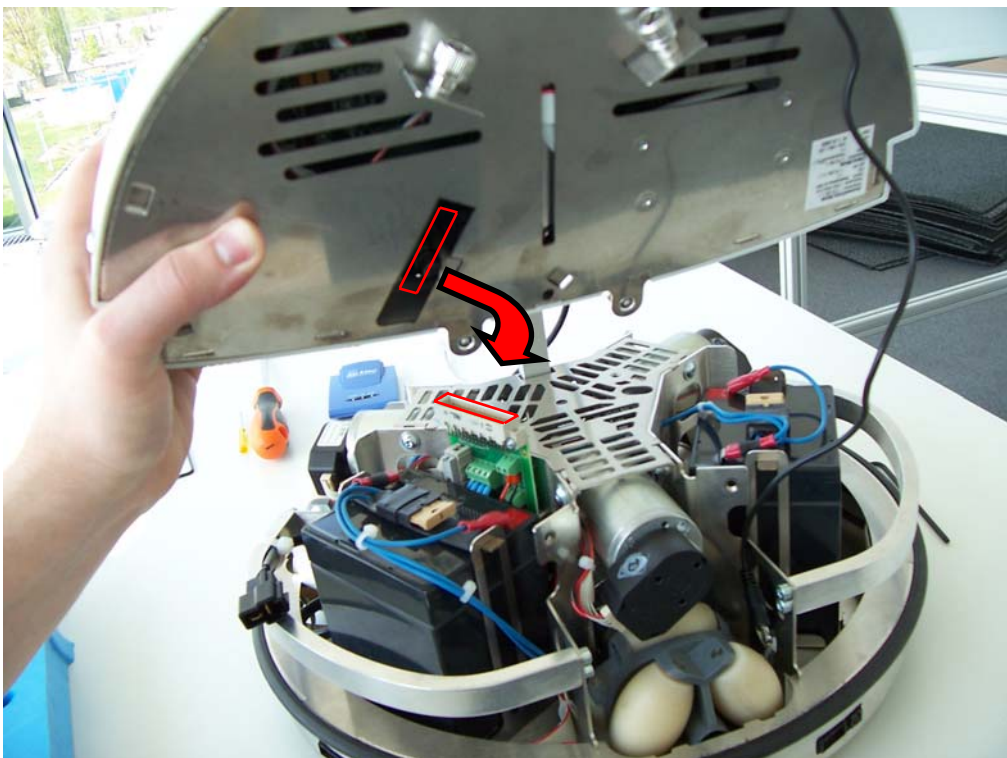
14.lépés

Az AccessPoint USB tápkábelét csatlakoztassuk az alaplapi csatlakozóba és a másik végét engedjük ki a fém burkolat ovális kivágásán keresztül.



15.lépés

Lassan, de határozottan illesszük vissza vezérlődobozt, ügyelve az egymásba csúszó elektromos csatlakozókra. Ezután szereljük össze a robotot.

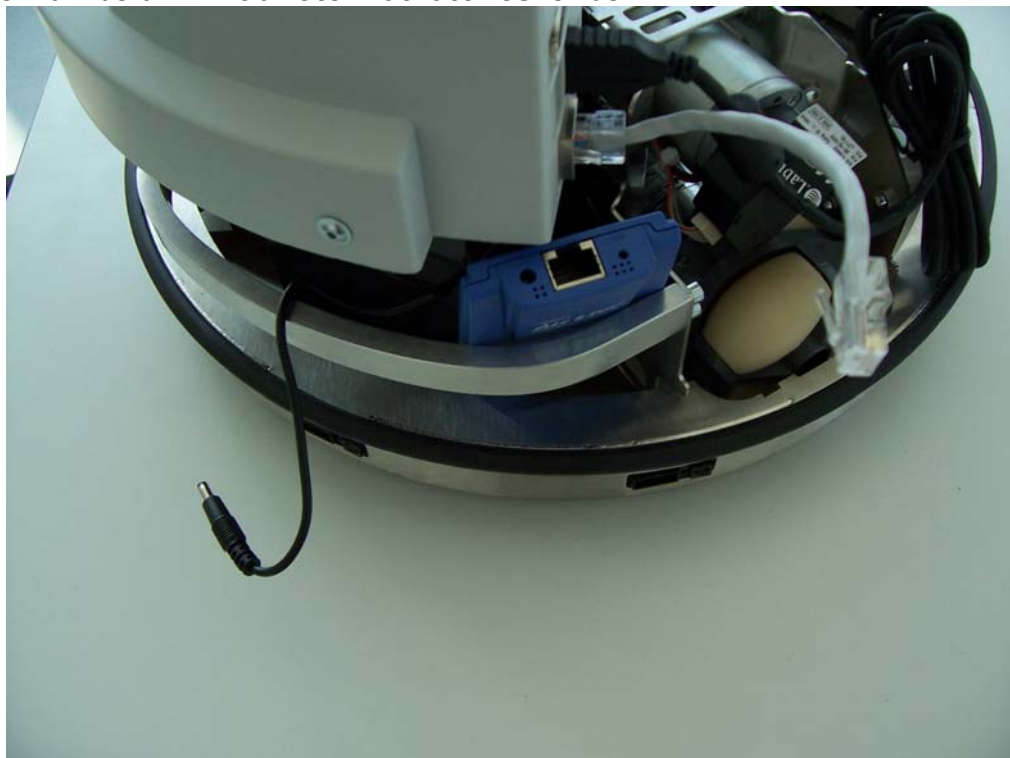


Alaphelyzetben a Robotino routere AccessPoint üzemmódban van. Ez azt jelenti, hogy a robot által létrehozott WLAN-hoz kapcsolódhat a számítógépünk. A versenyen a Robotinok CLIENT üzemmódban (középállás) fognak dolgozni.



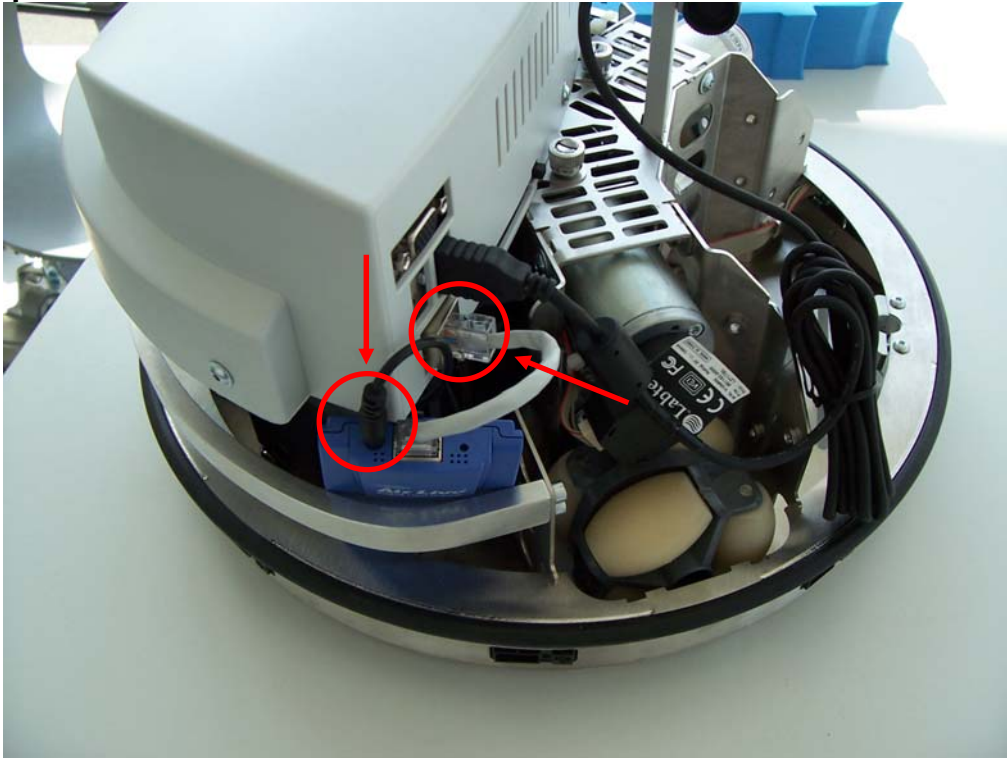
16. lépés

Helyezzük be az AP-t a fotón látható fészekbe.



17. lépés

A tápcsatlakozót és az UTP csatlakozót kössük be.



Jó munkát!

Készítette:

Szabó Norbert
Festo Didactic
2009